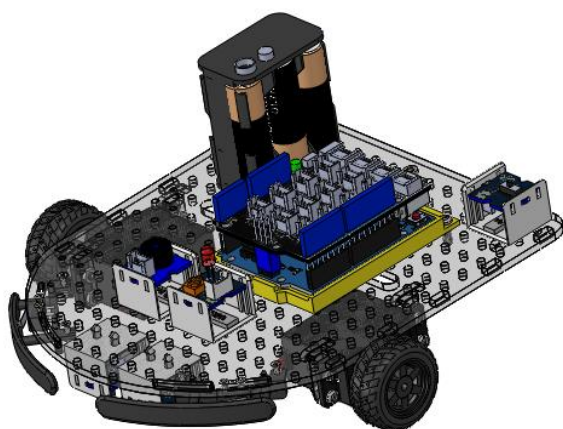
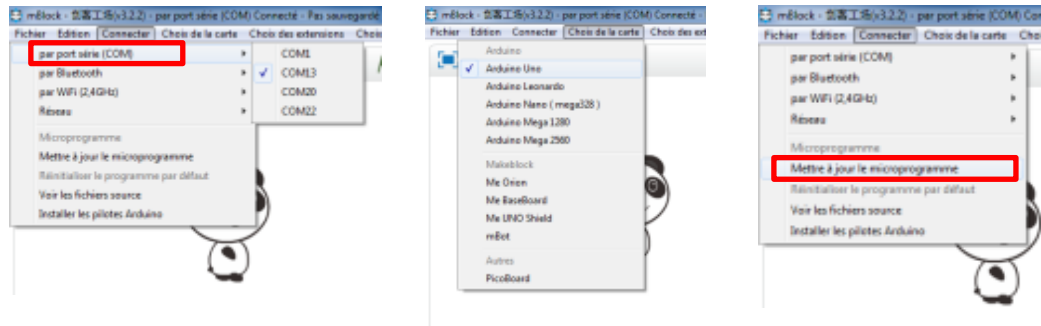


Notice Bluetooth du robot Arduino UNOEVO

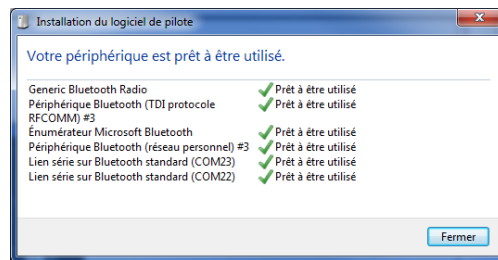


Piloter à distance par Bluetooth votre robot UNOEVO, par l'intermédiaire du logiciel mBlock uniquement !

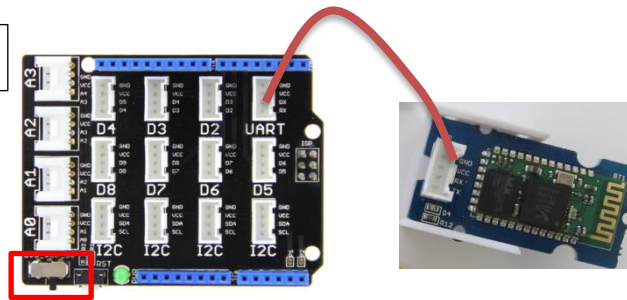
1



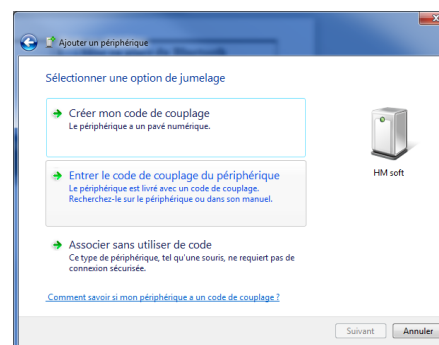
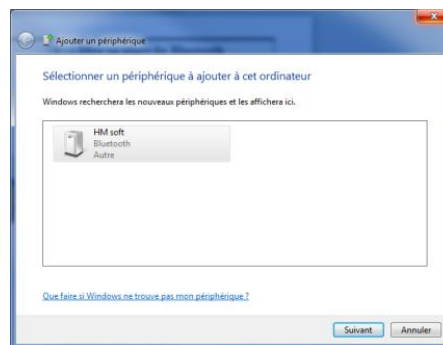
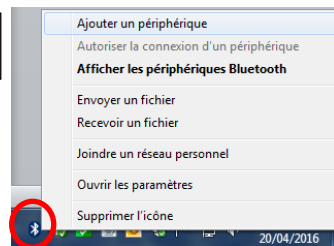
2



3



4



1 Le Bluetooth avec mBlock

1- Connecter le câble USB entre votre carte arduino et votre PC.

-Ouvrir le logiciel mBlock disponible en téléchargement sur notre site internet www.technologieservices.fr. Tapez MBLOCK dans la recherche et vous pourrez le télécharger dans l'onglet ressources associées.

- Sélectionner le bon port COM de votre carte dans l'onglet « Connecter », « par port série (COM) ».

-Sélectionner dans l'onglet « Choix de la carte », « Arduino Uno ».

-Ensuite sélectionner « mettre à jour le microprogramme ». Une fois le téléchargement terminé, déconnecter le câble USB entre le robot et le PC.

2- Connecter le dongle USB sur votre poste informatique et laissé ce dernier s'installer automatiquement.

3- Connecter votre Grove Bluetooth à votre robot sur votre shield Grove via le connecteur « UART ».

Vérifier que votre shield Grove comporte le **switch de tension sur 5V !**

4- Alimenter votre carte Arduino par l'embase japon et non via le port USB. La led verte du Grove Bluetooth clignote.

-Ouvrir les paramètres Bluetooth sur l'ordinateur et cliquez sur « ajouter un périphérique » puis se connecter à « HM soft ».

-Entrer le code de couplage « 1234 ».

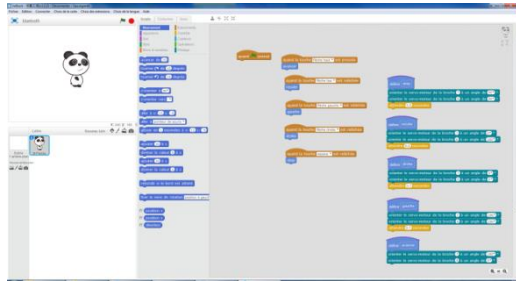
Bluetooth robot Arduino UNOEVO

Le / /

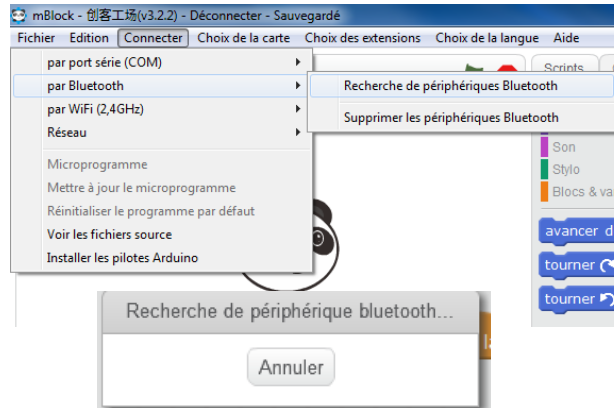
Nom :

Prénom :

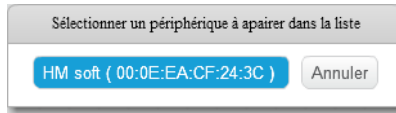
5



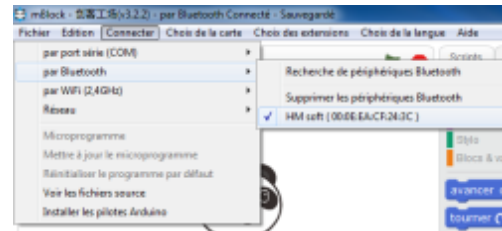
6



7



8



1 Mise en place du Bluetooth

5- Ouvrir le logiciel mBlock.

-Télécharger le programme de pilotage « Bluetooth.sb2 » disponible en téléchargement sur notre site internet www.technologieservices.fr. Tapez UNOEVO dans la recherche et vous pourrez le télécharger dans l'onglet ressources associées.

-Connecter les servomoteurs de votre robot à rotation continue sur la broche D7 du shield Grove.

6- Ouvrir l'onglet « Connecter », « par Bluetooth » et « Recherche de périphériques Bluetooth » Laisser le logiciel faire la recherche de votre Grove Bluetooth nommé « HM soft »

7- Une fois votre périphérique trouvé cliquer dessus. Attendre la validation de la connexion.

8- Un fois le périphérique validé ce dernier se trouve dans l'onglet « Connecter », « par Bluetooth », vous n'aurez plus besoin de répéter cette manip il sera directement accessible ici.
La led du Grove Bluetooth ne clignote plus et reste au vert.

9- Dès à présent vous pouvez piloter votre robot avec les flèches de votre clavier :
HAUT : AVANCER
BAS : RECULER
GAUCHE : GAUCHE
DROITE : DROITE
Aucune touche : STOP

Bluetooth robot Arduino UNOEVO

Le / /

Nom :

Prénom :