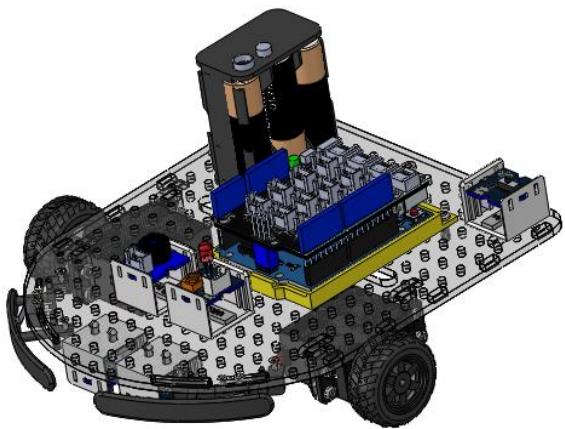
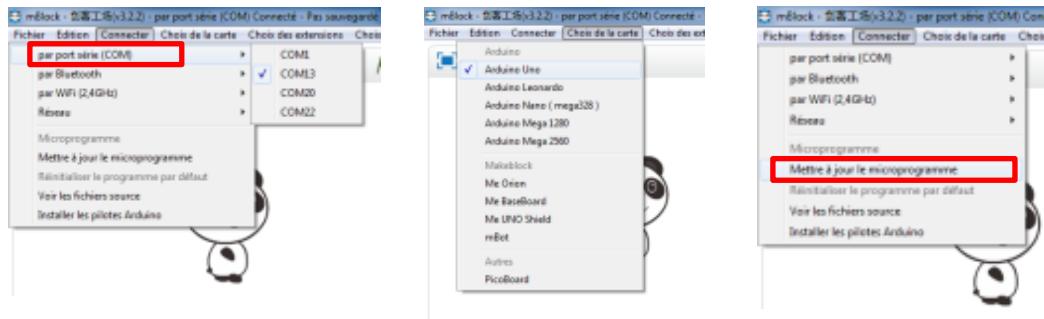


## ***Notice Bluetooth du robot Arduino UNOEVO***

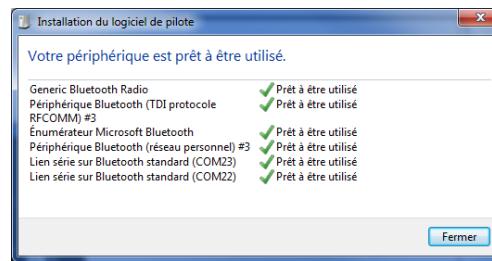


Piloter à distance par Bluetooth votre robot UNOEVO, par l'intermédiaire du logiciel mBlock uniquement !

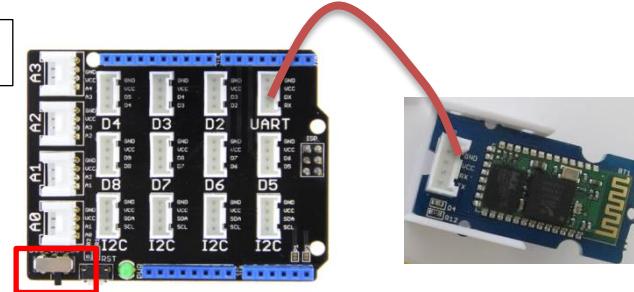
1



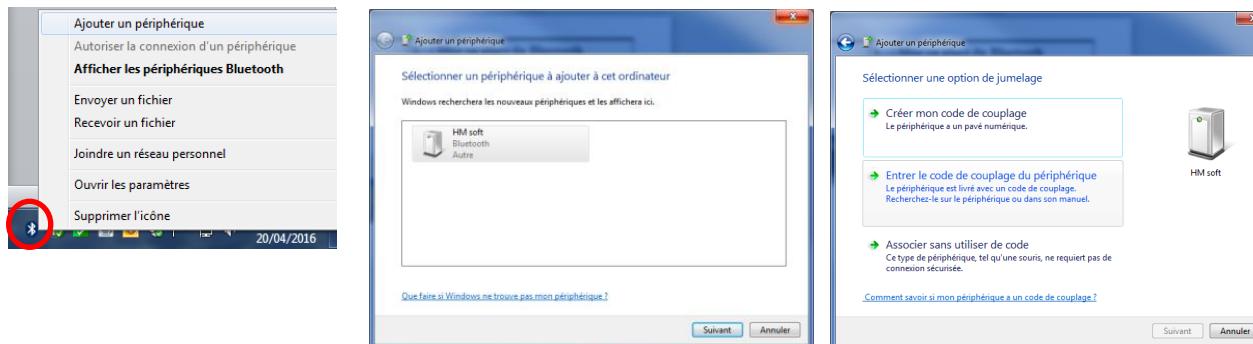
2



3



4



## 1 Le Bluetooth avec mBlock

1- Connecter le câble USB entre votre carte arduino et votre PC.

- Ouvrir le logiciel mBlock disponible en téléchargement sur notre site internet [www.technologieservices.fr](http://www.technologieservices.fr). Tapez MBLOCK dans la recherche et vous pourrez le télécharger dans l'onglet ressources associées.

- Sélectionner le bon port COM de votre carte dans l'onglet « Connecter », « par port série (COM) ».

- Sélectionner dans l'onglet « Choix de la carte », « Arduino Uno ».

- Ensuite sélectionner « mettre à jour le microprogramme ». Une fois le téléchargement terminé, déconnecter le câble USB entre le robot et le PC.

2- Connecter le dongle USB sur votre poste informatique et laissez ce dernier s'installer automatiquement.

3- Connecter votre Grove Bluetooth à votre robot sur votre shield Grove via le connecteur « UART ».

Vérifier que votre shield Grove comporte le [switch de tension sur 5V](#).

4- Alimenter votre carte Arduino par l'embase japon et non via le port USB. La led verte du Grove Bluetooth clignote.

- Ouvrir les paramètres Bluetooth sur l'ordinateur et cliquez sur « ajouter un périphérique » puis se connecter à « HM soft ».

- Entrer le code de couplage « 1234 ».

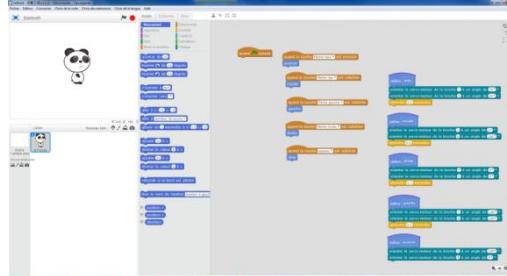
**Bluetooth robot Arduino UNO EVO**

Le / /

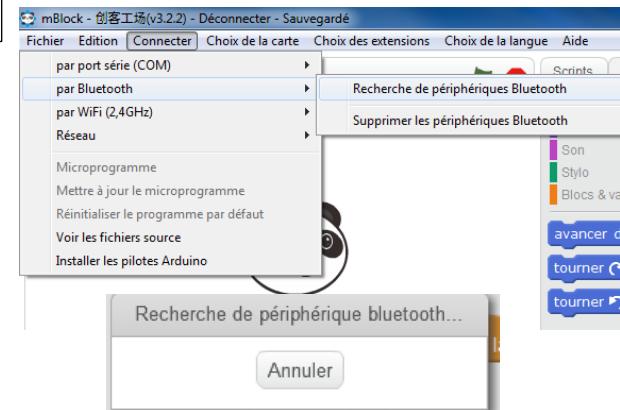
Nom :

Prénom :

5



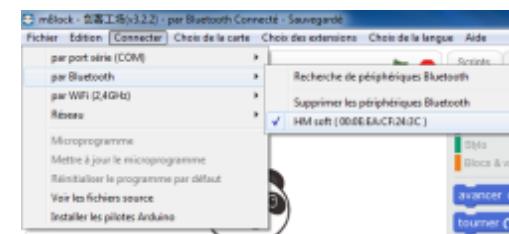
6



7



8



## 1 Mise en place du Bluetooth

5- Ouvrir le logiciel mBlock.

-Télécharger le programme de pilotage « Bluetooth.sb2 » disponible en téléchargement sur notre site internet [www.technologieservices.fr](http://www.technologieservices.fr).

Tapez UNOEVO dans la recherche et vous pourrez le télécharger dans l'onglet ressources associées.

-Connecter les servomoteurs de votre robot à rotation continue sur la broche D7 du shield Grove.

6- Ouvrir l'onglet « Connecter », « par Bluetooth » et « Recherche de périphériques Bluetooth ». Laisser le logiciel faire la recherche de votre Grove Bluetooth nommé « HM soft »

7- Une fois votre périphérique trouvé cliquer dessus. Attendre la validation de la connexion.

8- Un fois le périphérique validé ce dernier se trouve dans l'onglet « Connecter », « par Bluetooth », vous n'aurez plus besoin de répéter cette manip il sera directement accessible ici.

La led du Grove Bluetooth ne clignote plus et reste au vert.

9- Dès à présent vous pouvez piloter votre robot avec les flèches de votre clavier :

HAUT : AVANCER

BAS : RECULER

GAUCHE : GAUCHE

DROITE : DROITE

Aucune touche : STOP

**Bluetooth robot Arduino UNOEVO**

Le / /

Nom :

Prénom :